

CAN 通讯

PFP:23710

系统说明

EBS01GTU

CAN（控制器局域网）是一种用于实时通讯的串行通讯线路。它是一种车用的多路通讯线路，具备高速数据通讯能力和很强的检错能力。车辆上装备了许多电气控制单元，在操作过程中控制单元之间相互连接，共享信息（并非独立的）。在 CAN 通讯中，控制单元由两条通讯线路连接（CAN H 线路，CAN L 线路），这样可以利用更少的线路进行高速率的信息传送。每个控制单元都能够传输 / 接收数据，但只是选择性地读取所需要的数据。

有关 CAN 通讯的详细信息，请参阅 [LAN-21, "CAN 通讯装置"](#)。

A
EC
C
D
E
F
G
H
I
J
K
L
M